

Point Cloud

Zamień skan w mapę

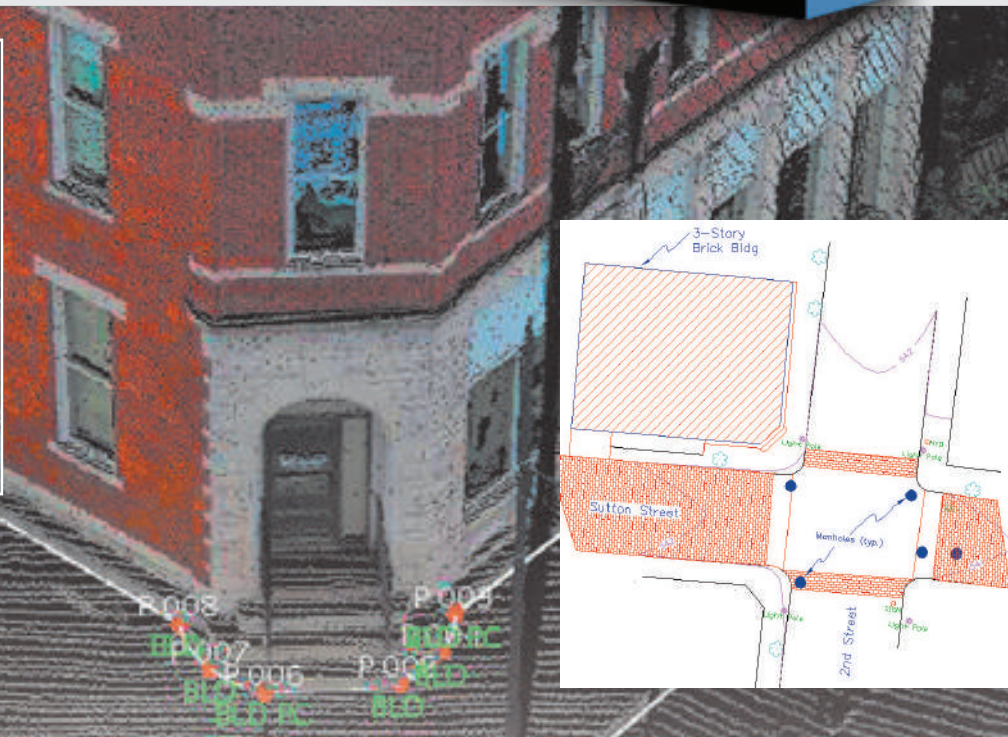
Przenieś chmurę punktów do świata CAD

Carlson Point Cloud to modułowy program, który umożliwia obróbkę chmury punktów w przyjaznym i intuicyjnym środowisku. Praca na dużych plikach danych, nawet do 1 miliarda punktów, jeszcze nigdy nie była taka łatwa.

Kluczowe funkcje:

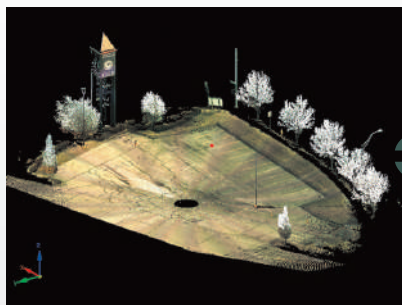
- Rejestracja skanów w układzie lokalnym oraz filtrowanie, próbkowanie i kolorowanie chmury,
- Przyciąganie do krawędzi i kodowanie punktów na potrzeby opcji Field-To-Finish,
- Generowanie konturów, profili, przekrojów i linii nieciągłości z chmury punktów.

Modele terenu, punkty, kontury, linie nieciągłości, GRID i profile mogą być wyeksportowane do CAD.

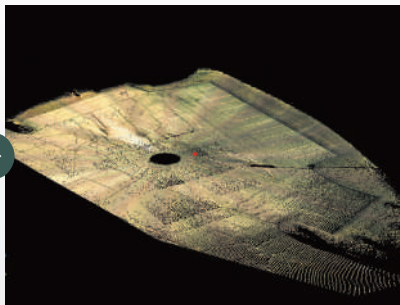


Najważniejsze nowe funkcje

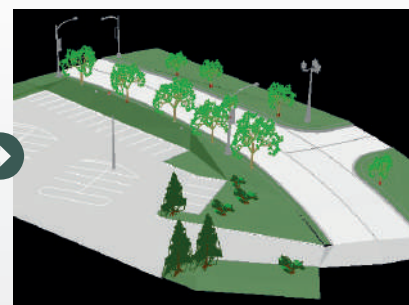
- **Powierzchnia terenu:** usuwaj elementy krajobrazu, zabudowy i inne obiekty, aby przygotować czystą powierzchnię terenu
- **Rysowanie polilinii:** nowy sposób przyciągania do krawędzi i pełna automatyzacja rysowania krawędznika
- **Większe pliki:** ulepszony silnik pozwala na opracowanie nawet 1 mld punktów w chmurze
- **Etykiety na chmurze:** dodawaj opisy na chmurze, aby poprawić komunikację z współpracownikami i klientem
- **Menadżer warstw:** zarządzaj warstwami punktów, polilinią i tekstem podczas obróbki chmury punktów
- **Mesh w kolorze:** wybieraj zdjęcia w różnych formatach i nakładaj na Mesh wygenerowany z chmury punktów



Powierzchnia terenu PRZED



Powierzchnia terenu PO

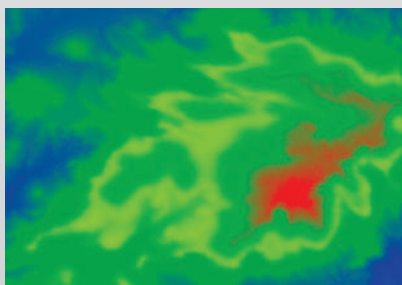
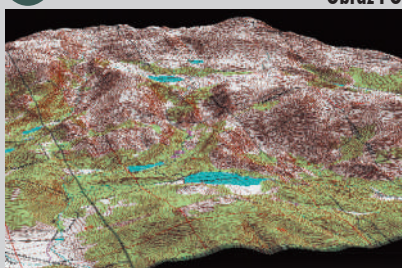


Eksport obiektów

- **Obiekty 3D** takie jak słupy, drzewa, hydranty
- **Eksportuj dane z chmury lub Mesh** — kontury, profile, przekroje, TIN, linie nieciągłości — i wykorzystaj je w środowisku CAD

Import / Eksport

- **Import/eksport** plików GRID
- **Import/eksport** chmur punktów zawierających nawet 1 miliard punktów
- **Import wielu formatów** chmur punktów, w tym LAS, Leica, Faro (wymaga instalacji oprogramowania do konwersji formatu), E57, DEM, GeoTiff i innych
- **Eksport** do ASCII, LAS lub PDF

Obraz PRZED
Obraz PO

Łączenie wielu skanów

- **Rejestruj wiele** skanów w jedną chmurę punktów
- **Łącz ze sobą** chmury punktów

Redukcja błędnych pomiarów

- **Usuwać błędnie** pomierzone punkty za pomocą funkcji Clean Cloud i zmniejsz gęstość chmury funkcją Resample Cloud

Zaawansowane narzędzia edycji

- **Edytuj i wygładzaj** Mesh za pomocą funkcji Smooth Mesh i Simplify Mesh (redukuje rozmiar pliku przez usunięcie nieistotnych punktów)

Field-to-Finish

- **Wykorzystaj pełną moc** funkcji Carlson Field-to-Finish w oparciu o chmurę punktów. Używaj tego samego stylu kodowania jak w pomiarach tachimetrycznych i GPS

Wyświetlanie chmur punktów

- **Dostosowanie kolorów**
- **Podgląd** wielu chmur jednocześnie
- **Kolorowanie** względem wysokości lub intensywności odbicia

